

# **Mathématiques pour la modélisation et la simulation**

**SAPHIRE - 101**

Notes de cours d'Alexandre IOOSS



# Table des matières

<b>1</b>	<b>Distributions</b>	<b>5</b>
1.1	Introduction, limite des fonctions, approche physique . . . . .	5
1.2	Distributions : définition et exemples . . . . .	6
1.2.1	Espace des fonctions test . . . . .	6
1.2.2	Distributions . . . . .	6
1.2.3	Convergence dans $\mathcal{D}$ . . . . .	6
1.2.4	Exemples . . . . .	6
1.3	Opérations élémentaires sur les distributions . . . . .	7
1.3.1	Addition et multiplication . . . . .	7
1.3.2	Translation . . . . .	7
1.3.3	Retournement . . . . .	7
1.3.4	Conjugaison . . . . .	7
1.3.5	Dilatation . . . . .	7
1.3.6	Produit . . . . .	7
1.3.7	Convergence dans $\mathcal{D}'$ . . . . .	7
1.4	Dérivation des distributions . . . . .	8
1.4.1	Définition et propriétés . . . . .	8
1.4.2	Exemples . . . . .	8
1.4.3	Dérivée de la distribution de Dirac . . . . .	8
1.4.4	Convergence dans $\mathcal{D}'$ et dérivation . . . . .	8
1.4.5	Dérivée d'une fonction discontinue . . . . .	8
1.5	Convolution . . . . .	9
1.5.1	Convolution de fonctions . . . . .	9
1.5.2	Convolution de deux distributions . . . . .	9
1.5.3	Existence . . . . .	9
1.5.4	Propriétés . . . . .	9
1.6	Transformée de Fourier . . . . .	10
1.6.1	TF des fonctions . . . . .	10
1.6.2	Espace de Schwartz . . . . .	10
1.6.3	Convergence dans $\mathcal{S}$ . . . . .	10
1.6.4	Distributions tempérées . . . . .	10
1.6.5	TF des distributions tempérées . . . . .	10
1.7	Transformée de Laplace . . . . .	10
1.7.1	TL des fonctions . . . . .	10
1.7.2	TL des distributions . . . . .	10



# 1 Distributions

## 1.1 Introduction, limite des fonctions, approche physique

Le comportement de nombreux systèmes physiques est décrit par des équations différentielles faisant intervenir des grandeurs qui sont des fonctions continues ( $v_c(t), i_L(t) \dots$ ).

Ainsi si le système suit l'équation différentielle à partir de  $t = t_0$  et si on connaît la valeur des grandeurs continues à  $t = t_0^-$ , alors on peut en déduire leur valeur en  $t = t_0^+$ .

Cependant on rencontre un certain nombre de systèmes avec des grandeurs discontinues. C'est souvent dans des situations limites ou si on a « mal choisi » les grandeurs.

**Ex 1 :**  $i(t)$  dans un circuit RC avec R qui tend vers 0.

**Ex 2 :**  $f(t)$  pour un rebond élastique d'une balle sur une paroi immobile.  $f(t)$  n'est pas une fonction classique sinon on aurait  $f_{0-}^{0+} = 0$ .

**Ex 3 :** Charges électriques en électrostatique. Pour une charge ponctuelle  $q$  en  $M$ , elle agit et crée un potentiel à l'origine  $O$  (à la distance  $r$ ) :  $U_M = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{q_M}{r}$  (2).

Distribution de charges dans un volume  $v$  de densité volumique de charge  $\rho$ :

- Charge totale  $q = \iiint_V \rho_v dv$  (3) ;
- Potentiel à l'origine  $u = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \iiint \frac{\rho_v}{r} dv$  (4).

Aucun appareil de mesure nous donne directement la valeur de la densité de charge. On ne peut qu'en mesurer l'effet et accéder à la valeur indirectement.

Par exemple,  $\int_{\mathbb{R}^3} \rho(M) \varphi(M) dM$  avec :

- Pour  $q : \varphi(M) = 1$  ;
- Pour  $u : \varphi(M) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \frac{1}{r}$  ;

$$\rho : \varphi \mapsto \langle \rho, \varphi \rangle$$

En connaissant l'intégrale pour un ensemble de fonction  $\varphi$ , on peut remonter à  $\rho$ .

Comment passer de (1) à (3), de (2) à (4) ?

$$\begin{aligned} \lim_{v \rightarrow 0} \langle \rho_v, \varphi \rangle &= q_M \varphi(M) \\ &= q_M \langle \delta_M, \varphi \rangle \end{aligned}$$

avec  $\delta_M$  une impulsion de Dirac.

**Ex 4 :** capteur de température le long d'une barre.

Le capteur n'est pas ponctuel, donc on ne peut pas accéder à la température  $\theta(x_0)$  car on mesure  $\theta_0$  pour le voisinage  $V(x_0)$ .

$$\begin{aligned} \theta_0 &= \frac{1}{2\Delta} \int_{x_0-\Delta}^{x_0+\Delta} \theta \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} \theta(x) \varphi(x) dx \\ &= \langle \theta, \varphi_0 \rangle \end{aligned}$$

$\varphi_0$  est modélisé ici par une fonction valant  $\frac{1}{2\Delta}$  entre  $x_0 - \Delta$  et  $x_0 + \Delta$  et sinon nulle.

En réalité  $\varphi_0$  dépend du capteur.

**La théorie des distributions permet de généraliser la notion de fonction, d'étendre la notion de dérivabilité à des fonctions non continues. Elle permet de considérer des cas limites sans avoir à les écrire explicitement, tout en considérant les propriétés habituelles, opérateurs classiques (dérivation, intégration, \*, TL, TF...) définies pour des bonnes fonctions.**

La théorie des distributions donne un sens mathématique rigoureux à des objets manipulés par des physiciens.

## 1.2 Distributions : définition et exemples

Soit  $\mathcal{F}$  un ensemble de bonnes fonctions sur  $\mathbb{R}$  vers  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ .  $T$  est une fonctionnelle :

$$T : \varphi \in \mathcal{F} \mapsto T(\varphi) = \langle T, \varphi \rangle \in \mathbb{R} \text{ ou } \mathbb{C}$$

Afin d'avoir un ensemble de fonctionnelles larges, on impose des contraintes fortes sur  $\varphi$  que l'on appelle **fonction test**.

Dans la suite, on se limite à des fonctions  $\varphi$  de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ . Cependant une extension à des fonctions sur  $\mathbb{R}^n$  est possible.

### 1.2.1 Espace des fonctions test

**Espace des fonctions test**  $\mathcal{D}$  : ensemble des fonctions de  $\mathbb{R}$  dans  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ ,  $C^\infty$  et à support borné.

**Support d'une fonction  $\varphi$  réelle** : le plus petit intervalle réel fermé en dehors duquel  $\varphi$  est nul.

**Propriétés :**

- $\mathcal{D}$  n'est pas vide (cf TD) ;
- $(\mathcal{D}, +, \times)$  est un espace vectoriel ;
- toutes les dérivées de  $\varphi$  sont bornées, continues et intégrables ;
- la limite vers  $\pm\infty$  de  $\varphi$  est nulle.

### 1.2.2 Distributions

**Distribution**  $T$  sur  $\mathcal{D}$  : une fonctionnelle **linéaire** et **continue** sur  $\mathcal{D}$ . Notation :  $T : \varphi \in \mathcal{D} \mapsto \langle T, \varphi \rangle$

On désigne par  $\mathcal{D}'$  l'ensemble des distributions sur  $\mathcal{D}$ . On dit encore que  $\mathcal{D}'$  est l'espace dual de  $\mathcal{D}$ .

**Continuité** :  $\forall \{\varphi_n\}_{n \in \mathbb{N}} \in \mathcal{D} \rightarrow^{\mathcal{D}} \varphi \in \mathcal{D}$  alors  $\{\langle T, \varphi_n \rangle\}_{n \in \mathbb{N}} \rightarrow \langle T, \varphi \rangle$ .

### 1.2.3 Convergence dans $\mathcal{D}$

**Définition** : une suite de fonction  $\{\varphi_n\}_{n \in \mathbb{N}}$  de  $\mathcal{D}$  CV dans  $\mathcal{D}$  vers une fonction  $\varphi$  de  $\mathcal{D}$  si :

- les supports de  $\varphi_n$  sont contenus dans un même ensemble borné indépendant de  $n$ .

- $\forall k, \varphi_n^{(k)}$  CVU vers  $\varphi^{(k)}$ .

**Convergence simple** : voir web.

**Convergence uniforme** : voir web. Il faut que la fonction  $\varphi$  soit entourée d'un « tuyau » (flexible autour de  $\varphi$ ) de taille  $\epsilon$  dans lequel les fonctions  $\varphi_n$  doivent finir par entrer pour  $n$  assez grand.

### 1.2.4 Exemples

#### 1.2.4.1 Distributions régulières

A toute fonction  $f \in \mathcal{L}_{loc}^1$  on peut associer une distribution  $T_f \in \mathcal{D}'$  définie par :

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}, \langle T_f, \varphi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) \varphi(x) dx = \langle f, \varphi \rangle$$

Une telle distribution est dite **régulière**.

**Démo :**

- **Existence** : L'intégrale converge car  $f \in \mathcal{L}_{loc}^1$ .
- **Linéarité** par la linéarité de l'intégrale.
- **Continuité** : Soit  $\{\varphi_n\}_{n \in \mathbb{N}}$  CVU vers  $\varphi$ .  $|\langle T_f, \varphi_n \rangle - \langle T_f, \varphi \rangle| = \dots \leq \sup |\varphi_n(x) - \varphi(x)| \int_a^b |f| CV \text{ vers } 0$ .

#### 1.2.4.2 Distributions singulières de $\mathcal{D}'$

C'est toutes les distributions de  $\mathcal{D}'$  qui ne sont pas régulières.

**Exemple 1** : La distribution de Dirac.

$$\delta : \varphi \in \mathcal{D} \mapsto \langle \delta, \varphi \rangle = \varphi(0)$$

**Démo :**

- **Existence** :  $\varphi \in \mathcal{D}$  donc  $\varphi(0)$  est fini.
- **Linéarité** : si on prend une somme pondérée de fonctions, on obtient la même somme pondérée à l'origine.
- **Continuité** : soit  $\varphi_n$  qui tend vers  $\varphi$ .  $\langle \delta, \varphi_n \rangle = \varphi_n(0)$  tend vers  $\varphi(0) = \langle \delta, \varphi \rangle$ .

On symbolise le dirac sur un tracé par une flèche vers le haut à l'origine.

Il existe des distributions découlant de  $\delta$ .

**Exemple 2** :  $\text{vp}(\frac{1}{x})$ . Voir le TD.

## 1.3 Opérations élémentaires sur les distributions

### 1.3.1 Addition et multiplication

Pour toute distributions  $T_1$  et  $T_2$  de  $\mathcal{D}'$  et pour tout  $\alpha_1$  et  $\alpha_2$  complexes ou réels.

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}, \langle \alpha_1 T_1 + \alpha_2 T_2, \varphi \rangle = \alpha_1 \langle T_1, \varphi \rangle + \alpha_2 \langle T_2, \varphi \rangle$$

Donc  $T = \alpha_1 T_1 + \alpha_2 T_2$  est une fonctionnelle linéaire et continue. Donc  $T \in \mathcal{D}'$ .

Donc  $(\mathcal{D}', +, \times)$  est un espace vectoriel. En réalité  $\langle T, \varphi \rangle$  est une forme bilinéaire.

La distribution nulle de  $\mathcal{D}'$  : notée  $T = 0$ .

Égalité de deux distributions :

$$T_1 = T_2 \iff T_1 - T_2 = 0 \iff \forall \varphi, \langle T_1 - T_2, \varphi \rangle = 0$$

**Cas particulier** :  $T_1 = T_{f_1}$  et  $T_2 = T_{f_2}$  avec  $f_1, f_2 \in \mathcal{L}_{loc}^1$ .  $\langle \alpha_1 T_1 + \alpha_2 T_2, \varphi \rangle = \alpha_1 \langle T_{f_1}, \varphi \rangle + \alpha_2 \langle T_{f_2}, \varphi \rangle = \int_{-\infty}^{+\infty} (\alpha_1 f_1(x) + \alpha_2 f_2(x)) \varphi(x) dx = \langle T_{\alpha_1 f_1 + \alpha_2 f_2}, \varphi \rangle$

Donc :

$$\alpha_1 T_1 + \alpha_2 T_2 = T_{\alpha_1 f_1 + \alpha_2 f_2}$$

### 1.3.2 Translation

On définit  $f_a$  la translaté de  $f$  d'une fonction réelle  $f$  de  $a \in \mathbb{R}$ .

$$f_a : x \mapsto f_a(x) = f(x - a)$$

Pour une distribution :

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}, \langle T_a, \varphi \rangle = \langle T, \varphi_{-a} \rangle$$

Pour une distribution régulière, on peut le montrer par un changement de variable.

**Avec le Dirac** :  $\langle \delta_a, \varphi \rangle = \langle \delta, \varphi_{-a} \rangle = \varphi(a)$

Pour éviter les indices, on fait un abus de notation :

$$\langle \delta(x - a), \varphi(x) \rangle = \varphi(a)$$

**Peigne de Dirac** :  $\mathbb{L} = \sum_n \delta_n$

$\langle \mathbb{L}, \varphi \rangle = \sum_n \varphi(n)$  existe car on somme un nombre fini de termes car  $\varphi$  est à support borné.

**Distribution périodique** de période  $a \in \mathbb{R}$  :  $T_a = T$ .

### 1.3.3 Retournement

On note  $T_-$  la fonction retournée.

On montre que  $\forall \varphi \in \mathcal{D}, \langle T_-, \varphi \rangle = \langle T, \varphi_- \rangle$ .

$T_- = T$  est **paire**,  $T_- = -T$  est **impaire**.

### 1.3.4 Conjugaison

À  $T$  on associe la distribution conjuguée  $T^*$ .

$$\forall \varphi, \langle T^*, \varphi \rangle = \langle T, \varphi^* \rangle^*$$

### 1.3.5 Dilatation

La dilatation de  $f$  est  $f_{(a)} : x \mapsto f(ax)$ , avec  $a \in \mathbb{R}^*$ .

La dilatation de  $T$  est  $T_{(a)}$  tel que

$$\langle T_{(a)}, \varphi \rangle = \frac{1}{|a|} \langle T, \varphi_{(\frac{1}{a})} \rangle$$

ou encore

$$\langle T(ax), \varphi(x) \rangle = \frac{1}{|a|} \left\langle T(x), \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \right\rangle$$

**Avec le Dirac** :  $\delta(ax) = \frac{1}{|a|} \delta(x)$

### 1.3.6 Produit

Si  $f, g \in \mathcal{L}_{loc}^1$ ,  $fg$  n'est pas nécessairement dans  $\mathcal{L}_{loc}^1$ . Ainsi le produit peut ne pas exister.

Soit  $\theta \in C^\infty$ .

$$\langle \theta T, \varphi \rangle = \langle T, \theta \varphi \rangle$$

$\theta \varphi$  appartient à  $\mathcal{D}$ . Donc  $\theta T$  appartient à  $\mathcal{D}'$ .

**Cas particulier** :  $\theta(x) \delta(x) = \theta(0) \delta(x)$

**Remarque** :  $xT(x) = 0 \iff T = c\delta$  (cf TD)

On ne sait pas encore faire  $u(x) \delta(x)$  car l'échelon n'est pas  $C^\infty$ .

### 1.3.7 Convergence dans $\mathcal{D}'$

**Définition** : Une suite de distributions  $\{T_n\}_{n \in \mathbb{N}}$  de  $\mathcal{D}'$  converge dans  $\mathcal{D}'$  si  $\forall \varphi \in \mathcal{D}, \langle T_n, \varphi \rangle_n$  CV.

On note  $\langle T, \varphi \rangle$  cette limite. On montre que  $T$  appartient à  $\mathcal{D}'$  (hors programme).

On note  $\langle T_n, \varphi \rangle \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \langle T, \varphi \rangle$  ou  $\lim_{n \rightarrow \infty} T_n =^{D'} T$ .

## 1.4 Dérivation des distributions

La propriété essentielle des distributions est qu'elles sont indéfiniment dérivables et que toutes les dérivées sont des distributions. Ce qui rend l'utilisation des distributions très commode.

### 1.4.1 Définition et propriétés

$T \rightarrow T^{(n)}$  est la dérivée n-ième de la distribution  $T$ .

$$\langle T', \varphi \rangle = -\langle T, \varphi' \rangle \text{ donc } \langle T^{(n)}, \varphi \rangle = (-1)^n \langle T, \varphi^{(n)} \rangle$$

**Propriété :**  $\forall \theta$  de classe  $C^\infty$ ,  $(\theta T)' = \theta' T + \theta T'$ .

**Démonstration :**  $\langle (\theta T)', \varphi \rangle = -\langle \theta T, \varphi' \rangle$   
 $= -\langle T, \theta \varphi' \rangle = -\langle T, (\theta \varphi)' - \theta' \varphi \rangle = \langle \theta T' + \theta' T, \varphi \rangle$

**Primitive :**  $T$  est une primitive de  $S \iff T' = S$ .

### 1.4.2 Exemples

Soit  $f \in \mathcal{L}_{loc}^1$  telle que  $f$  soit dérivable et  $f' \in \mathcal{L}_{loc}^1$  et  $T_f = f$  la distribution associée.

Par une intégration par parties,

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}, \langle T_f', \varphi \rangle = -\langle T_f, \varphi' \rangle = \langle T_{f'}, \varphi \rangle$$

#### 1.4.2.1 Dérivée de l'échelon d'Heaviside

L'échelon d'Heaviside  $u$  est localement sommable.

$$\forall \varphi, \langle T_{u'}, \varphi \rangle = -\langle T_u, \varphi' \rangle = \varphi(0) = \langle \delta, \varphi \rangle$$

### 1.4.3 Dérivée de la distribution de Dirac

$$\langle \delta', \varphi \rangle = -\langle \delta, \varphi' \rangle = -\varphi'(0)$$

En généralisant :  $\langle \delta^{(k)}, \varphi \rangle = (-1)^k \varphi^{(k)}(0)$

Étude de  $x\delta' = T_x \delta'$ . Cette fonction est localement sommable car  $x$  est  $C^\infty$ .

$$\langle x\delta', \varphi \rangle = -\varphi(0) = -\langle \delta, \varphi \rangle$$

### 1.4.4 Convergence dans $\mathcal{D}'$ et dérivation

Soit  $\{T_n\}_n$  qui tend vers  $T$ . Alors  $\{T_n^{(k)}\}_n$  tend vers  $T^{(k)}$ , on peut permuter limite et dérivation avec les distributions plus simplement qu'avec les fonctions.

**Démonstration :**  $-\langle T_n', \varphi \rangle = \langle T_n, \varphi' \rangle$  tend vers  $\langle T, \varphi' \rangle = -\langle T', \varphi \rangle$  Donc  $\{T_n\}_n$  tend vers  $T$ .

### 1.4.5 Dérivée d'une fonction discontinue

Soit  $f$  une fonction continue et dérivable sauf en  $x = x_0$  avec une discontinuité de première espèce (par exemple continue sauf en un point où elle n'est continue qu'à droite).

$f'$  existe sauf en  $x_0$ .  $T_{\{f'\}}$  est la distribution associée à  $f'$  au sens classique des fonctions. La hauteur de la discontinuité est  $\sigma_0$ .

En découpant l'intervalle d'intégration,

$$\langle (T_f)', \varphi \rangle = \dots = \langle T_{\{f'\}}, \varphi \rangle + \sigma_0 \langle \delta_{x_0}, \varphi \rangle$$

Donc  $f' = \{f'\} + \sigma_0 \delta_{x_0}$ .

On peut ajouter plus de dirac pour généraliser.



## 1.5 Convolution

### 1.5.1 Convolution de fonctions

Voir TD

### 1.5.2 Convolution de deux distributions

**Définition :** sous réserve d'existence, le produit de convolution de deux distributions  $S$  et  $T$ , noté  $S * T$ , est défini par :

$$\forall \varphi \in \mathcal{D}, \langle S * T, \varphi \rangle = \langle S, \langle T, \varphi_{-x} \rangle \rangle$$

On note aussi  $\langle S(x) T(y), \varphi(x + y) \rangle_{\mathbb{R}^2}$ .

On utilise le théorème de Fubini pour montrer que  $T_f * T_g = T_{f * g}$ .

### 1.5.3 Existence

**Support d'une distribution :**

Soit  $\omega$  un ensemble ouvert de  $\mathbb{R}$ . On dit que  $T$  est nulle sur  $\omega$ , si  $\varphi \in \mathcal{D}$  ayant son support contenu dans  $\omega$ , on  $\langle T, \varphi \rangle = 0$ .

Le support de  $T$  est le complémentaire de la réunion de tous les ouverts sur lesquels la distribution  $T$  est nulle. Le support est fermé.

**Conditions d'existence :**

Même si  $\varphi(x)$  est à support borné dans  $\mathbb{R}$ ,  $\varphi(x + y)$  n'est pas pour autant à support borné dans  $\mathbb{R}^2$ . Cette fonction est dans une bande.

$S * T$  n'existe pas nécessairement. Si  $S$  et  $T$  sont telles que  $(x + y)$  bornée entraîne  $x$  et  $y$  bornées alors le produit de convolution existe.

### 1.5.4 Propriétés

**Commutatif :**  $S * T = T * S$ .

**Linéaire :** par la linéarité de la distribution.

$\delta$  est l'élément neutre du produit de convolution.

#### 1.5.4.1 Associativité

Si les 3 produits  $R * S$ ,  $S * T$  et  $R * T$  existent, alors  $R * S * T$  existe et

$$R * S * T = S * (R * T) = (R * S) * T = R * (S * T)$$

Si les 3 produits ne sont pas définis, alors dans ça peut ne pas être vrai.

#### 1.5.4.2 Continuité

Soit  $\{T_n\}_n$  une suite de distributions de  $\mathcal{D}'$  convergent vers  $T \in \mathcal{D}'$  ayant toutes leur support contenu dans un même ensemble borné et telles que  $S * T_n$  existe pour tout  $n$ . Alors  $S * T_n$  tend vers  $S * T$ .

#### 1.5.4.3 Algèbre de convolution

**Définition :** tout espace vectoriel de distribution contenant  $\delta$  et sur lequel on peut définir le produit de convolution d'un nombre fini quelconque de distributions.

**Exemples :**

- Distributions à support borné  $\mathcal{E}'$
- Distributions à support borné à gauche  $\mathcal{D}'_+$
- Distributions à support borné à droite  $\mathcal{D}'_-$

Les algèbres de convolution permettent de résoudre des équations du type  $A * X = B$ .

Sous réserve d'existence, on note  $A^{*-1}$  l'inverse de convolution de  $A$  :

$$A * A^{*-1} = \delta$$

Pour que l'équation de convolution ait toujours au moins une solution dans une algèbre de convolution, il faut et il suffit que  $A$  possède un inverse  $A^{*-1}$  dans l'algèbre.

Dans ce cas  $A^{*-1}$  est unique et la solution unique est donnée :

$$X = A^{*-1} * B = B * A^{*-1}$$

(sinon la solution peut ne pas exister ou seulement pour certains  $B$ )

## 1.6 Transformée de Fourier

L'idée est de reporter la TF de la distribution sur la fonction sur laquelle la distribution agit :  $\langle TF[T], \varphi \rangle$  vers  $\langle T, TF[\varphi] \rangle$ , tout en ayant une définition qui soit valable pour  $T$  associé à une bonne fonction.

### 1.6.1 TF des fonctions

Soit  $f$  une fonction sur  $\mathbb{R}$ , à valeurs dans  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$ , sous réserve d'existence, la TF est définie par :

$$TF[f(x)] = \tilde{f}(V) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-j2\pi Vx} dx$$

**Remarques :**

- si  $f \in \mathcal{L}^1$  alors la TF existe,
- si  $f \in \mathcal{L}^2$  alors la TF existe et  $\tilde{f} \in \mathcal{L}^2$ ,
- si  $f \in \mathcal{D}$ , on est amené à considérer un espace de fonction test moins restrictif que  $\mathcal{D}$  et tel que la TF de toute fonction de cet espace soit encore dans cet espace : stabilité par TF.

**Inversion :**

$$TF^{-1}[\tilde{\varphi}(V)] = \int \tilde{\varphi}(V) e^{j2\pi Vx} dV = \varphi(x)$$

### 1.6.2 Espace de Schwartz

**Espace de Schwartz  $\mathcal{S}$  :** l'ensemble des fonctions sur  $\mathbb{R}$  à valeurs dans  $\mathbb{R}$  ou  $\mathbb{C}$  de classe  $C^\infty$ , décroissant à l'infini, ainsi que toutes leurs dérivées, plus vite que toute puissance de  $\frac{1}{|x|}$ .

$$\forall k \in \mathbb{N}, \forall l \in \mathbb{N}, |x|^l |\varphi^{(k)}(x)| \rightarrow 0$$

On a  $\mathcal{D} \subset \mathcal{S}$ .

On montre que si  $\varphi \in \mathcal{S}$  alors  $TF[\varphi] = \tilde{\varphi}$  existe et est dans  $\mathcal{S}$  (stabilité par TF).

### 1.6.3 Convergence dans $\mathcal{S}$

**Déf :** une suite de fonctions  $\{\varphi_n\}_n$  de  $\mathcal{S}$  converge dans  $\mathcal{S}$  vers une fonction  $\varphi$  de  $\mathcal{S}$  si

$$\forall k \in \mathbb{N}, \forall l \in \mathbb{N}, x^l \varphi_n^{(k)}(x) \rightarrow x^l \varphi^{(k)}(x)$$

On démontre que la TF est un opérateur linéaire et continu de  $\mathcal{S}$  dans  $\mathcal{S}$ .

**Remarque :** si  $\varphi \in \mathcal{S}$  alors  $\varphi' \in \mathcal{S}$ .

### 1.6.4 Distributions tempérées

**Définition :** une distribution tempérée est une fonctionnelle linéaire et continue sur  $\mathcal{S}$ .

$\mathcal{S}'$  est ensemble de toutes les distributions sur  $\mathcal{S}$  c'est-à-dire le dual de  $\mathcal{S}$ .

$$\mathcal{D} \subset \mathcal{S} \subset \mathcal{E}$$

$$\mathcal{E}' \subset \mathcal{S}' \subset \mathcal{D}'$$

### 1.6.5 TF des distributions tempérées

$$\langle TF[T], \varphi \rangle = \langle T, TF[\varphi] \rangle \text{ et}$$

$$\langle TF^{-1}[T], \varphi \rangle = \langle T, TF^{-1}[\varphi] \rangle$$

**Cas particulier important :** si  $T$  est à support borné  $T \in \mathcal{E}' \subset \mathcal{S}'$  alors  $TF[T] = \langle T(x), e^{j2\pi Vx} \rangle$

$$\text{Démonstration : } \langle \tilde{T}_f, \varphi \rangle = \int f(x) \int \varphi(V) e^{-j2\pi Vx} dV dx = \int \varphi(V) \int f(x) dx dV = \langle T_{\tilde{f}}, \varphi \rangle$$

## 1.7 Transformée de Laplace

### 1.7.1 TL des fonctions

Limite de la TF : pour que la TF existe il faut que cette fonction décroisse assez vite en  $\pm\infty$ . Idée : multiplier  $f(x)$  par  $e^{-\sigma x}$  pour forcer la décroissance.

$$TL[f(x)] = TF[f(x)e^{-\sigma x}] = \hat{f}(x)$$

Rq : si  $f$  est à support borné à gauche alors  $]\sigma_{min}, +\infty[$ .

### 1.7.2 TL des distributions

On se limite aux distributions à support borné à gauche ( $\mathcal{D}'_+$ ).

**Définition :**  $\forall T \in \mathcal{D}'_+, TL[T] = \langle T(x), e^{-px} \rangle = \hat{T}(p)$  avec  $p = \sigma + j2\pi V$ .